

## III. OTRAS DISPOSICIONES

## UNIVERSIDADES

**16250** *Resolución de 23 de noviembre de 2020, de la Universidad de Girona, por la que se publica el plan de estudios de Máster Universitario en Visión por Computador y Robótica.*

Obtenida la verificación del plan de estudios por el Consejo de Universidades, previo informe favorable de la Agencia Nacional de Evaluación de la Calidad y Acreditación, así como la autorización de la Comunidad Autónoma de Cataluña, y establecido el carácter oficial del título por acuerdo del Consejo de Ministros de 5 de octubre de 2018 (publicado en el BOE número 307, de 21 de diciembre de 2018).

Este Rectorado, de conformidad con lo dispuesto en el artículo 35 de la Ley Orgánica 6/2001, de Universidades, en la redacción dada por la Ley Orgánica 4/2007, ha resuelto publicar el plan de estudios conducente a la obtención del título de Máster en Visión por Computador y Robótica por la Universidad de Girona, Heriot-Watt University (Reino Unido) y Université de Bourgogne-Dijon (Francia).

Girona, 23 de noviembre de 2020.–El Rector, Joaquín Salvi Mas.

## ANEXO

**Plan de estudios de Máster Universitario en Visión por Computador y Robótica por la Universidad de Girona, Heriot-Watt University (Reino Unido) y Université de Bourgogne-Dijon (Francia)**

*Estructura de las enseñanzas*

1. Rama de conocimiento a la que se adscribe el título (Real Decreto 1393/2007, anexo I, apartado 5.1): Ingeniería y Arquitectura.
2. Distribución del plan de estudios en créditos ECTS, por tipo de materia:

Tipo de materia	Créditos ECTS
Formación obligatoria.	90
Formación optativa.	0
Prácticas externas (obligatorias).	0
Trabajo de Fin de Máster.	30
Total.	120

3. Contenido del plan de estudios:

Módulo	Asignatura	ECTS	Carácter	Curso
Université de Bourgogne	Procesamiento digital del señal.	6	OB	1
	Introducción al procesamiento de imágenes.	6	OB	1
	Sensores y digitalización.	5	OB	1
	Ingeniería del Software.	5	OB	1
	Matemática aplicada.	6	OB	1
	Cultura local 1.	2	OB	1

Módulo	Asignatura	ECTS	Carácter	Curso
Universitat de Girona	Robótica probabilística.	6	OB	1
	Robots autónomos.	5	OB	1
	Segmentación e interpretación de escenas.	6	OB	1
	Percepción visual.	6	OB	1
	Análisis de imágenes médicas.	5	OB	1
	Cultura local 2.	2	OB	1
Heriot Watt University	Análisis de imágenes avanzado.	7,5	OB	2
	Fusión multisensorial y seguimiento de objetos.	7,5	OB	2
	Adquisición de imágenes y control en tiempo real.	7,5	OB	2
	Proyecto de robótica.	5	OB	2
	Cultura local 3.	2,5	OB	2
Proyecto Final del Máster	Proyecto final del máster.	30	OB	2