

III. OTRAS DISPOSICIONES

UNIVERSIDADES

21488 *Resolución de 30 de septiembre de 2024, de la Universidad Mondragon Unibertsitatea, por la que se publica la modificación del plan de estudios de Máster Universitario en Robótica y Sistemas de Control.*

De conformidad con lo que dispone el artículo 28 del Real Decreto 1393/2007, de 29 de octubre, modificado por el Real Decreto 861/2010, de 2 de julio, por el que se establece el procedimiento para la modificación de planes de estudio ya verificados, y tras haber obtenido el informe Favorable de la Agencia Nacional de Evaluación de la Calidad y Acreditación, este Rectorado ha resuelto publicar la modificación del plan de estudios del Máster Universitario en Robótica y Sistemas de Control por Mondragón Unibertsitatea, publicado por Resolución de 22 de abril de 2021 (BOE de 6 de mayo de 2021) y que quedará estructurado según consta en el anexo de esta resolución.

Mondragón, 30 de septiembre de 2024.–El Rector, Vicente Atxa Uribe.

ANEXO

Contenido del plan de estudios

Máster Universitario en Robótica y Sistemas de Control (plan 2023)

Código RUCT del título: 4316926.

Nivel MECES: 3.

Características generales de los estudios:

- Título sin atribuciones profesionales.
- Rama de adscripción: Ingeniería y Arquitectura.

Núm. de ECTS: 90.

Duración: 1,5 años.

Distribución de los créditos:

Obligatorias: 30 ECTS.

Optativas: 45 ECTS.

Trabajo Fin de Máster: 15 ECTS.

Plan de estudios

Primer curso

Primer semestre

Asignatura	Tipo	ECTS
Visión artificial.	OB	5
Analítica de datos.	OB	3
Robótica: Mecánica, Modelado y Simulación.	OB	5
Programación de Robots.	OB	6
Control lineal y no lineal.	OB	5
Análisis de Sistemas digitales de control sostenibles (*).	OP	3
Sensores y Captación.	OB	3
Dirección de la innovación (*).	OP	6
Prácticas en Alternancia I (*).	OP	3
Total.		30

Nota: Los alumnos deberán elegir 6 ECTS de entre las asignaturas marcadas con (*).

Segundo semestre

Asignatura	Tipo	ECTS	Especialidad
Accionamientos Electromecánicos.	OB	3	Común.
Normativas de Ciberseguridad (*).	OP	3	Común.
Prácticas en Alternancia II (*).	OP	3	Común.
Robótica móvil.	OP	3	Sistemas Autónomos.
Percepción.	OP	6	Sistemas Autónomos.
Aprendizaje Profundo.	OP	6	Sistemas Autónomos.
Sistemas de Control Robóticos.	OP	3	Sistemas Autónomos.
Tratamiento de Señales.	OP	6	Sistemas Autónomos.
Comunicaciones Industriales.	OP	3	Automatización.
Interfaces Persona/Máquina y Supervisión, Control y Adquisición de Datos.	OP	3	Automatización.
Programación Avanzada de Automatas.	OP	6	Automatización.
Control de Ejes Sincronizados.	OP	6	Automatización.
Seguridad en Máquinas.	OP	3	Automatización.
Accionamientos Hidráulicos.	OP	3	Automatización.
Total.		60	

Nota: Los alumnos deberán elegir 1 de las 2 especialidades y además 1 asignatura de entre las 2 optativas marcadas con (*) para completar 30 ECTS.

Segundo curso

Tercer semestre

	Asignatura	Tipo	ECTS
Itinerario: Especialización académica.	Prácticas en empresa.	OP	15
Itinerario: Iniciación en tareas de investigación.	Métodos cuantitativos para la investigación.	OP	3
	Pautas metodológicas para la elaboración de una tesis doctoral.	OP	3
	Producción de textos científicos.	OP	3
	Gestión de Proyectos de investigación.	OP	3
	Modelización y simulación.	OP	3
Comunes.	Trabajo Fin de Máster.	TFM	15
Total.			30

Nota: Este módulo contiene 6 asignaturas optativas posibles que suman 30 ECTS, con las que el alumno debe completar los 15 ECTS optativos del semestre, eligiendo entre uno u otro itinerario.

OB: Obligatoria. OP: Optativa. TFM: Trabajo Fin de Máster.